

『ロボット工学の基礎』 正誤表

下記の通り誤りがございました。訂正してお詫び申し上げます。

初版 1 刷

2003-02-13

頁	誤	正
p.79 例題 5.3 末尾	トルク τ_1 および τ_2 を求めよ .	トルク τ_1 および τ_2 を求めよ . リンクの長さはすべて 100 とする .

2003-02-17

頁	誤	正
p.67 図 6.4 キャプション	i リンクへの j, k リンクへの影響	i リンクへの j, k リンクの影響
p.135 [竹山 72]	鈴木 (牧野フライス製作所), 佐藤, 鈴木,	鈴木, 佐藤, 鈴木 (牧野フライス製作所),

2003-02-24

頁	誤	正
p.107 //10-11	[東京航空計器 02]	[日本航空電子 02]
p.108 //8-9	[東京航空計器 02]	[日本航空電子 02]
p.138 /8	[東京航空計器 02] 東京航空計器(株)	[日本航空電子 02] 日本航空電子工業(株)